

SOUTENANCE DE THÈSE

CANDIDATE

Teena Sharma

PROGRAMME

Doctorat en ingénierie

TITRE DE LA THÈSE

Object detection for autonomous
vehicles operating under varying
weather conditions

DIRECTION DE RECHERCHE

Issouf Fofana, UQAC

CODIRECTION DE RECHERCHE

Abdellah Chehri, Royal Military
College of Canada

JURY D'ÉVALUATION

Yacine Yaddaden, UQTR
Imran Ahmed, Anglia Ruskin
Univeristy

PRÉSIDENCE DU JURY

Alexandre Robichaud, UQAC

DIRECTION DE PROGRAMME

Duygu Kocaefe, UQAC

DATE ET LIEU

Vendredi 4 octobre 2024 à 9h00

En présence : Local P2-4140

À distance : Connexion à Zoom

30 minutes avant le début de la
soutenance à l'adresse suivante :

<https://uqac.zoom.us/my/soutenancedethese>

BIENVENUE À TOUS!



UQAC